## (19)日本国特許庁 (JP)

# (12), 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2002-57564 (P2002-57564A)

(43)公開日 平成14年2月22日(2002.2.22)

(51) Int.Cl.'		識別記号		FI			5	·-マコード(参考)
H03K	17/955			H03	K 17/955		G	2 E 2 5 0
B60J	5/00			B 6 0	J 5/00	,	ĸ	5 J O 5 O
B 6 0 R	25/00	605		B 6 0	R 25/00		605	
. E 0 5 B	1/00	301		E 0 5	B 1/00		301B	
	49/00				49/00		K	
			審查請求	未請求	請求項の数 5	OL	(全 10 頁)	最終質に続く

(21)出顧番号	特顧2000-244490(P2000-244490)	(71) 出願人	000000011
			アイシン精機株式会社
(22) 出顧日	平成12年8月11日(2000.8.11)		愛知県刈谷市朝日町2丁目1番地
		(71)出廣人	000003207
			トヨタ自動車株式会社
			愛知県豊田市トヨタ町1番地
		(72)発明者	井奈波 恒
			愛知県刈谷市朝日町2丁目1番地 アイシ
			ン精機株式会社内
		(74)代理人	100097009
			弁理士 富澤 孝 (外2名)

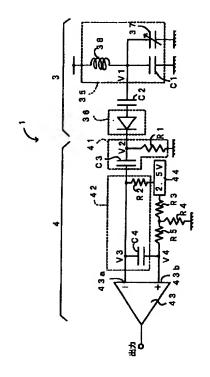
最終頁に続く

## (54) 【発明の名称】 人体検出器

# (57)【要約】

【課題】雨滴と人体とを峻別することのできる人体検出 器を提供すること。

【解決手段】センサ電極37の静電容量の変化に応じて定周波電圧を変調するセンサ共振回路35に、共振電圧V1を検波する検波回路36を接続する。検波回路36に、検波電圧V2を時間で微分して変化率τを取得し、その変化率τが所定値τA以上の電圧を通過させる微分器41を接続する。微分器41に、変化率τがτB以上の電圧を通過させるハイパスフィルタ42を接続する。ハイパスフィルタ42に比較器43を接続し、比較器43の非反転入力端子43bに基準電圧V4を加える電源44を接続する。



10

20

.

## 【特許請求の範囲】

【請求項1】 接触式の人体検出器において、

人体が接触する静電容量式センサと、

前記静電容量式センサの出力を受けて、その出力周波数 に基づいて、人体と雨滴とを峻別し、人体のみを検出す る検出手段とを有することを特徴とする人体検出器。

【請求項2】 接触式の人体検出器において、

人体が接触する静電容量式センサと、

前記静電容量式センサの出力を受けて、所定時間内における前記出力の変化に基づいて、人体と雨滴とを峻別し、人体のみを検出する検出手段とを有することを特徴とする人体検出器。

【請求項3】 請求項2に記載する人体検出器において、

前記検出手段は、前記変化率が所定の帯域にある電圧を 通過させることを特徴とする人体検出器。

【請求項4】 請求項1乃至請求項3のいずれか1つに 記載する人体検出器において、

前記検出手段が、バンドパスフィルタを備えることを特 徴とする人体検出器。

【請求項5】 請求項1乃至請求項4のいずれか1つに 記載する人体検出器において、

自動車のドアハンドル内に取り付けられ、ドアハンドル に人体が触れたことを検出することを特徴とする人体検 出器。

#### 【発明の詳細な説明】

#### [0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、屋外で使用され、 人体を検出する静電容量式人体検出器に関し、さらに詳 細には、雨滴と人体とを峻別することのできる人体検出 30 器に関するものである。

#### [0002]

【従来の技術】近年、車両に近づくユーザを検出するため、人体検出センサを中空形状にした車両のドアハンドル内に配設し、人体の接近を検出可能としたものが、特開平10-308149号公報に開示されている。また、ユーザが無線発信機を携帯して車両に接近または離間するだけで、車両のドアの開錠または施錠を行う、いわゆるスマートエントリーシステムが、例えば、特開平7-189538号公報、特開平10-306639号 40公報に開示されている。しかし、このようなシステムにあっては、ユーザがドアを開けようとする意思がない状況下で、ユーザが単に車両の近くを通っただけで開錠することを防止しなくてはならない。そのため、ドアハンドルに人体検出用の静電容量式センサを設け、無線発信機の信号と、人体検出用静電容量式センサの出力のアンドをとって、ドアの開錠を行うことが検討されている。

#### [0003]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、ドアハンドルに人体検出用静電容量式センサを設けた場合、雨 50

2

滴がドアハンドルに当たったときに、人体と誤検出する問題があった。すなわち、静電容量式センサは、例えば、ハンドルグリップに容量検出部を設け、検出される静電容量の変化を認識するものである。つまり、人の手がハンドルグリップに触れるときに、人の手が持つ浮遊容量によって静電容量が変化するのを捉えて、人の手がハンドルグリップに触れたことを検知するものである。ところが、静電容量式センサは雨滴が持つ浮遊容量によって静電容量が変化するため、検出手段は雨滴を誤検出して人検知信号や、ユーザが携帯する無線発信機に対して出力するリクエスト信号を無駄に発生してしまうことがあった。

【0004】そこで、本発明は、上述した問題点を解決するためになされたものであり、雨滴と人体とを峻別することのできる人体検出器を提供することを目的とする。

#### [0005]

【課題を解決するための手段】この目的を達成するため に成された請求項1に係る発明は、接触式の人体検出器 であって、人体が接触する静電容量式センサと、静電容 量式センサの出力を受けて、その出力周波数に基づい て、人体と雨滴とを峻別し、人体のみを検出する検出手 段とを有する。また、請求項2に係る発明は、接触式の 人体検出器において、人体が接触する静電容量式センサ と、静電容量式センサの出力を受けて、所定時間内にお ける出力の変化に基づいて、人体と雨滴とを峻別し、人 体のみを検出する検出手段とを有することを特徴とす る。上記構成を有する請求項1または請求項2に記載の 発明は、静電容量式センサに人体等の誘電体が接触する と、静電容量式センサの静電容量が変化し、出力に変化 が生じる。静電容量の出力周波数、変化率は物体によっ て相違するため、静電容量式センサは検知する物体によ って出力の変化が相違する。具体的には、例えば、静電 容量式センサが雨滴を検知した場合、出力は、最大限で も5msec以内に所定量低下する(周波数では、20 OHz以上)。それに対して、静電容量式センサが雨滴 で濡れていない人体の手を検知した場合、出力は約10 ~50msecかけて所定量低下する(周波数では、1 00~20Hzの間)。そのため、雨滴と人体では、出 力の変化率(周波数)が相違している。かかる性質に基 づいて、検出手段は物体を峻別する。すなわち、検出手 段は出力の変化率または周波数を算出し、その変化率 (周波数)が人体の場合における変化率(周波数)であ るか否かを判断する。そして、変化率(周波数)が人体 の変化率(周波数)であると判断したときに、人体検出 信号を出力する。よって、請求項1または請求項2に記 載する発明は、雨滴と人体とを峻別できるので、雨滴を

【0006】また、請求項3に係る発明は、請求項2に 記載する発明において、検出手段は、変化率が所定の帯

誤検出してドアを誤って開錠しない。

域にある電圧を通過させることを特徴とする。上記構成 を有する請求項3に記載の発明は、請求項2に記載する 発明の作用に加え、人体が静電容量式センサに接触した ときの電圧の変化率を検出手段に記憶させる。電圧の変 化率は、所定量電圧降下するのに要する時間を採用して 求めても良いし、所定時間における電圧の降下量を採用 して求めても良い。ここでは、前者を採用し、例えば、 電圧が所定量低下するのに 40 m s e c かかる場合の変 化率を検出手段に記憶させることにする。人体が静電容 量式センサに接触すると、検出手段は電圧の変化率を算 10 出し、その変化率が記憶した変化率の帯域にあることを 検知して人体検出信号を出力する。ここで、雨滴によっ て静電容量式センサの静電容量が変化した場合、検出手 段は電圧の変化率を取得し、その変化率が記憶した変化 率であるか否かを判断する。雨滴は、電圧が所定量低下 するのに最大でも5msecしかかからないので、検出 手段は当該変化率が記憶した変化率の帯域にないことを 検出し、人体検出信号を出力しない。また、外気の温度 変化によって静電容量式センサの静電容量が変化した場 合、検出手段は、電圧の変化率を取得し、その電圧の変 20 化率が記憶した電圧の変化率であるか否かを判断する。 外気温度の変化は、電圧が所定量低下するのに、例えば 500msecよりはるかに時間がかかるので、検出手 段は、当該電圧の変化率が記憶した電圧の変化率の帯域 にないことを検出し、人体検出信号を出力しない。よっ て、請求項3に記載する発明は、検出手段が、雨滴や外 気の温度変化等によって静電容量式センサの静電容量が 変化しても人体検出信号を出力せず、人体のみを検出し て人体検出信号を出力するので、雨滴等を誤検出してド アを誤って開錠させることがなく、屋外で使用すること 30 ができる。

【0007】また、請求項4に記載する発明は、請求項 1乃至請求項3のいずれか1つに記載する発明におい て、検出手段が、バンドパスフィルタを備えることを特 徴とする。上記構成を有する請求項4に記載の発明は、 請求項1乃至請求項3のいずれか1つに記載する発明の 作用に加え、バンドパスフィルタを検出手段に設け、バ ンドパスフィルタが電圧を通過させる条件を人体を検出 するのに必要な電圧の変化率の帯域(例えば、電圧が所 定量低下するのに10~50msecかかるときの変化 40 率の帯域)とする。また、周波数を用いる場合には、1 0~50msecに対応する周波数である100~20 Hzを通過させるバンドパスフィルタを用いれば良い。 よって、請求項4に記載する発明は、請求項1乃至請求 項3のいずれか1つに記載する発明の効果に加え、人に よって浮遊容量が異なっても人体を検出することがで き、検出精度を向上させることができる。

【0008】また、請求項5に記載する発明は、請求項・ 1乃至請求項4のいずれか1つに記載する発明におい

ドルに人体が触れたことを検出することを特徴とする。 上記構成を有する請求項5に記載する発明は、請求項1 乃至請求項4のいずれか1つに記載する発明の作用に加 え、ドアの外側に設置されるドアハンドル内に人体検出 器を取り付ける。よって、請求項5に記載する発明は、 請求項1乃至請求項4のいずれか1つに記載する発明の 効果に加え、人体が直接人体検出器に接触せず、故障し 難い。

#### [0009]

【発明の実施の形態】以下、本発明の人体検出器の実施 の形態について図面を参照して説明する。本実施の形態 では、人体検出器1をスマートエントリシステムの車載 機2に搭載する場合について説明する。図1は、スマー トエントリシステムのブロック図を示す。 車載機 2 に搭 載された人体検出器1は、静電容量式センサ3と、静電 容量式センサ3の出力変化に基づいて人体検出信号を出 力する検出手段4を有している。車載機2は、第1送信 アンテナ5及び第2送信アンテナ6の2つのアンテナを 有している。第1送信アンテナ5は、車両(4輪車)の ドアのハンドル内に設けられている。一方、第2送信ア ンテナ6は、車室内のインスツルメントパネル付近に設 けられている。第1送信アンテナ5は第1送信部7に接 続され、第2送信アンテナ6は第2送信部8に接続され ている。第1送信部7は、検出手段4と共に車室外発信 器9を構成している。検出手段4、第1送信部7及び第 2送信部8はECU(電子制御装置) 10に接続されて いる。

【0010】ECU10は、人体がドアハンドルに接触 したことを示す人体検出信号を検出手段4から受ける。 また、ECU10は第1送信部7、第2送信部8それぞ れに第1, 第2リクエストコードを供給し、この第1, 第2リクエストコードが変調された周波数例えば134 kHzのリクエスト信号が第1送信アンテナ5,第2送 信アンテナ6から携帯機(不図示)に対して送信され る。第1送信アンテナ5からのリクエスト信号の送信を 車室外リクエスト、第2送信アンテナ6からのリクエス ト信号の送信を車室内リクエストと呼ぶ。なお、実際の 回路としては第1送信部7、第2送信部8を1回路にま とめても良い。また、車両には受信アンテナ11が設け られており、この受信アンテナ11で受信された携帯機 (不図示) からの周波数例えば300MHzの信号は受 信部12で復調されてECU10に供給される。

【0011】ECU10には、メモリ13が接続されて おり、このメモリ13にはドアロックの第1コード、エ ンジン始動の第2コード、トランスポンダIDコード等 の互いに異なる複数のコードが格納されている。メモリ 13はEEPROM等の不揮発性メモリであり、電源が 遮断されてもその記憶内容は保持される。また、ECU 10には、操作検出部14、ドア開閉検出部15及びセ て、自動車のドアハンドル内に取り付けられ、ドアハン 50 ンサ群16が接続されている。操作検出部14はユーザ

続されている。

するものである。

による各種スイッチ操作を検出するものであり、例えばイグニッションスイッチの操作を検出し、その操作人体検出信号をECU10に供給する。ドア開閉検出部15は運転席ドアの開閉(又は全てのドアの個別の開閉)を検出し、その人体検出信号をECU10に供給する。センサ群16は、車速や窓の開閉等を検出する各種センサであり、これらの各種センサの人体検出信号はECU10に供給される。

【0012】また、ECU10には、ステアリングロック部17、イモビライザ部18、ドアロック部19が接 10 続されている。ステアリングロック部17はステアリングの操作を機械的に禁止する機構である。イモビライザ部18はエンジン20への燃料の供給及びイグニッション動作を禁止する機構である。ドアロック部19は全てのドアのロック/アンロックを行う機構である。また、ECU10はエンジン制御部21が接続されており、エンジン制御部21はセルモータを利用してエンジン20の始動を制御すると共に、エンジン20の駆動停止も制御できる。

【0013】車載機2は、車両のドア22に取り付けら 20 れる。図2は車両のドア22の斜視図であり、図3は図2のA-A断面図であり、図4はドアハンドル23の内部構成を示す図である。車両のドア22には、図2に示すように、ドアハンドル23が金属製のドア外板24から車両幅方向外側に突出して取り付けられている。このドアハンドル23は、両端をドア外板24に支持され、手でつかんでドア22を開閉する構造とされている。

【0014】ドアハンドル23のハンドルグリップ25は、図3に示すように、一対のハンドルカバー25A,25Bがはめ合わされてパイプ状に形成され、第1送信30アンテナ5が収納されている。ハンドルグリップ25の一方の端部25aにはアーム26が延在している。アーム26は、ドア外板24を貫通してドア22内部に挿入され、回転軸27に回転可能に支持されている。ハンドルグリップ25の他方の端部25bからはレバー28が延在している。レバー28はドア外板24を貫通してドア外板24内部に挿入され、不図示のドア開閉機構に連結されている。

【0015】ハンドルグリップ25に収納された第1送信アンテナ5は、フェライト板(不図示)を収納した樹 40 脂製のケース29の外周にコイル(不図示)を巻回したものであり、コンデンサ30およびワイヤハーネス31を介して第1送信部7に接続されている。ハンドルグリップ25のハンドルカバー25Aの内側面と第1送信アンテナ5のケース29との間には、図3に示すように、静電容量式センサ3が配設されている。静電容量式センサ3は、図4に示すように、銅又は黄銅を約0.2mmの厚さで略長方形状に成形し、両面に防水フィルムを貼り合わせたものである。静電容量式センサ3には、突起32に挿通されたハーネス33を介して検出手段4に接 50

【0016】次に、本発明の特徴をなす人体検出器1について説明する。図5は、人体検出器1の回路構成図である。人体検出器1の静電容量式センサ3は、センサ共版回路35と検波回路36から構成されている。センサ共振回路35は、人体等の誘電体が接触すると、その浮遊容量によって静電容量が変化するセンサ電極37を有している。センサ電極37は、不図示の電源から定用が134.2kHz)を供給されるコイル38とコンデンサC1からなる共振回路に接続されている。従って、センサ共版回路35は、センサ電極37に何も接触していない定常状態では定周波電圧を出力に、センサ電極37に物体が接触して静電容量が変化した場合はその静電容量の変化に応じて同路36は、センサ共振回路35から出力される共振電圧V1を検波して直流化

【0017】また、人体検出器1の検出回路4は、微分器41、ハイパスフィルタ42、比較器43及び電源44から構成されている。微分器41は、検波回路36から出力される検波電圧V2を時間で微分することによって検波電圧V2の変化率でを取得し、その変化率でが所定値でA以上であるときに当該検波電圧V2を通過させるものである。本実施の形態において、所定値でAは、検波電圧V2が所定量低下するのに50msecかかるときの変化率に設定している。ハイパスフィルタ42は、微分器41を通過した検波電圧V2の変化率でが所定値でBより大きい電圧を通過させるものである。本実施の形態において、所定値でBは、検波電圧V2が所定量低下するのに5msecかかるときの変化率に設定している。

【0018】比較器43は、反転入力端子43aに加え られる電圧が非反転入力端子43bに加えられる電圧を 下回るときに人体検出信号を出力するものである。比較 器43の非反転入力端子43bは、2.5Vの電圧を供 給する電源44に抵抗R3~5を介して接続され、基準 電圧V4を加えられるようになっている。また、比較器 43の非反転入力端子43bはハイパスフィルタ42に も接続されており、ハイパスフィルタ42を通過したフ ィルタ電圧V3が加えられるようになっている。一方、 比較器43の反転入力端子43aはハイパスフィルタ4 2に接続され、ハイパスフィルタ42を通過できなかっ たフィルタ電圧V3が加えられるようになっている。従 って、比較器 4 3 は、電圧の変化率τがτ A ≦ τ ≦ τ B の条件を満たす場合に人体検出信号を出力することにな り、微分器41及びハイパスフィルタ42と共にバンド パスフィルタを構成する。

【0019】続いて、上記構成を有するスマートエント リシステムの作用について説明する。まず、ハンドルグ リップ25に物体が接触していない定常状態について説

明する。図6は、定常状態における人体検出器1の各部 の電圧変化を示す図であり、(a)は共振電圧Vn1を 示し、(b) は検波電圧Vn2を示し、(c) はフィル 夕電圧Vn3及び基準電圧Vn4を示す。コイル38に は、不図示の電源から134.2kHzの定周波電圧が 供給されている。ハンドルグリップ25には何も接触し ておらず、センサ電極37の静電容量が変化しないの で、センサ共振回路35は、図6(a)に示すように、 一定の振幅で共振電圧Vn1を出力する。共振電圧Vn 1は、コンデンサC2に充放電されて検波回路36へ供 10 給される。検波回路36は、共振電圧 Vn1を検波して 直流にし、検波電圧Vn2を出力する。微分器41は、 検波電圧Vn2を時間で微分して検波電圧Vn2の変化 率τ1を取得する。定常状態において、検波電圧Vn2 は、図6(b)に示すように平坦で変化していないの で、変化率τ1は0となる。従って、検波電圧 V n 2 は、変化率 τ が τ A以上のものを通過させる微分器 4 1 を通過できない。

【0020】そのため、ハイパスフィルタ42には、電 源44から2.5 Vの電圧が供給される。この電圧は変 20 化率τ2がほぼ0であり、変化率τがτBより大きい電 圧を通過させるハイパスフィルタ42を通過できない。 従って、電源26から供給される電圧は、比較器43の 反転入力端子43aに加えられる。このとき、フィルタ 電圧Vn3は、図6(c)に示すように一定値(2.5 V) を示す。一方、比較器43の非反転入力端子43b には、電源44が出力する電圧が加えられる。非反転入 力端子43bと電源44との間には抵抗R3~R5が設 けられているため、非反転入力端子43bに加えられる 基準電圧 Vn 4 は、図6 (c) に示すように、2.5 V 30 より若干低くなる。従って、反転入力端子43aに加え られる電圧が非反転入力端子43bに加えられる電圧よ り大きいので、比較器43は人体検出信号を出力しな い。よって、ECU10はドアロック部19へ開錠信号 を出力せず、ドアを開錠させない。

【0021】次に、人体検出器1が人体を検出する場合について説明する。図7は、人体検出器1が人体を検出する場合における各部の電圧変化を示す図であり、

(a) は共振電圧V p 1 を示し、(b) は検波電圧V p 2 を示し、(c) はフィルタ電圧V p 3 及び基準電圧V 40 p 4 を示す。コイル3 8 には、不図示の電源から 1 3 4.2 k H z の定周波電圧が供給されている。人体がハンドルグリップ 2 5 を握ると、手が持つ浮遊容量によってセンサ電極 3 7 の静電容量が変化する。ここで、手が持つ浮遊容量は、人によってバラツキがあるため、センサ電極 3 7 の静電容量が変化する変化率にもバラツキが生じる。平均では、 $10\sim50\,\mathrm{m\,s\,e\,c}$  である。センサ共振回路 3 5 は、コイル 3 8 に供給される定周波電圧を浮遊容量で積分し、図 7 (a) に示すような波形を有する共振電圧V p 1 を出力する。50

【0022】共振電圧Vplは、コンデンサC2に充放 電されて検波回路36へ供給される。検波回路36は、 共振電圧Vp1を検波して直流にした検波電圧Vp2を 出力する。検波電圧Vp2は、例えば、40msecか けて所定量低下しており、図7(b)に示すように緩や かに変化する。微分器41は、検波電圧Vp2を時間で 微分し、検波電圧Vp2の変化率t3を取得する。すな わち、微分器41は、検波電圧Vp2が所定量低下する のに例えば、40msecときの変化率τ3を取得す る。検波電圧 V p 2 は、変化率 τ 3 が所定値 τ A以上で あるから、微分器41を通過する。微分器41を通過し た検波電圧Vp2はハイパスフィルタ42に供給され る。検波電圧Vp2は、変化率τ3が所定値τBより小 さいため、ハイパスフィルタ42を通過できない。よっ て、ハイパスフィルタ42から出力されるフィルタ電圧 Vp3は、比較器43の反転入力端子43aに加えられ・ る。ここで、フィルタ電圧Vp3は、図7(c)に示す ような電圧降下を生じる。

8

【0023】一方、比較器43の非反転入力端子43bには、図7(c)に示すように、定常状態と同様に2.5 Vより若干低い基準電圧Vp4が加えられる。そして、比較器43の反転入力端子43bに加えられるフィルタ電圧Vp3と非反転入力端子43bに加えられる基準電圧Vp4とを比較すると、フィルタ電圧Vp3が基準電圧Vp4を下回る時間Sがある。この間、比較器43は人体検出信号をECU10に出力する。人体検出信号を受けたECU10は、車室外リクエストとのアンドをとってドアロック部19に開錠信号を出力し、ドアを開錠させる。

【0024】次に、センサ電極37に雨滴が接触した場合における人体検出器1の作用について説明する。図8は、人体検出器1が雨滴を検出する場合における各部の電圧変化を示す図であり、(a)は共振電圧Vr1を示し、(b)は検波電圧Vr2を示し、(c)はフィルタ電圧Vr3及び基準電圧Vr4を示している。コイル38には、不図示の電源から134.2kHzの定周波電圧が供給されている。雨滴がハンドルグリップ25に付着すると、雨滴が持つ浮遊容量によってセンサ電極37の静電容量が変化する。センサ共振回路35は、定周波電圧を浮遊容量で積分し、図8(a)に示すような波形を有する共振電圧Vr1を出力する。

【0025】共振電圧Vr1は、コンデンサC2に充放電されて検波回路36へ供給される。検波回路36は、共振電圧Vr1を検波して直流にした検波電圧Vr2を出力する。検波電圧Vr2は、例えば、3msecかけて所定量低下しており、図8(b)に示すように急激に変化している。微分器41は、検波電圧Vr2を時間で微分し、検波電圧Vr2の変化率r4を取得する。検波電圧Vr2は、変化率r4が所定値rA以上であるため、微分器41を通過する。微分器41を通過した検波

電圧V r 2は、ハイパスフィルタ42に供給される。検 波電圧Vr2は、変化率τ4が所定値τBより大きいた めハイパスフィルタ42を通過して、比較器43の非反 転入力端子43bに加えられる。そのため、フィルタ電 圧Vr3は、図8(c)に示すように急激な電圧降下を 生じる。

【0026】比較器43の非反転入力端子43bに供給 される基準電圧Vr4は、フィルタ電圧Vr3の電圧降 下に対応して、図8(c)に示すように電圧降下を生じ る。フィルタ電圧Vr3と基準電圧Vr4を比較する と、両者は連動して変化するため、フィルタ電圧Vr3 が基準電圧Vr4を下回ることがない。そのため、比較 器43は人体検出信号を出力しない。よって、ECU1 0は、ドアロック部19に開錠信号を出力せず、ドアを 開錠させない。

【0027】次に、外気温度の変化に伴う人体検出器1 の作用について説明する。図9は、人体検出器1が外気 温度の変化を検出した場合における各部の電圧変化を示 す図であり、(a)は共振電圧Vt1を示し、(b)は 検波電圧Vt2を示し、(c)はフィルタ電圧Vt3及 20 び基準電圧Vt4を示す。コイル38には、不図示の電 源から134.2kHzの定周波電圧が供給されてい る。外気が徐々に上昇すると、センサ電極37の静電容 量が変化する。定周波電圧は浮遊容量で積分され、図9 (a) に示すような波形を有する共振電圧V t 1 として 出力される。

【0028】共振電圧Vt1は、コンデンサC2に充放 電されて検波回路36へ供給される。検波回路36は、 共振電圧Vt1を検波して直流にした検波電圧Vt2を 出力する。検波電圧Vt2は、例えば、太陽光線が直射 30 した場合では500msecよりはるかに時間をかけて 所定量低下しており、図9(b)に示すように極めてな だらかに変化する。微分器41は、検波電圧Vt2を時 間で微分し、検波電圧Vt2の変化率τ5を取得する。 検波電圧Vt2は、変化率τ5がほぼ0であって所定値 τAより小さいため、微分器41を通過できない。その ため、ハイパスフィルタ42には、定常状態と同様に、 電源44から一定値(2.5V)の電圧を供給される。 かかる電圧は、変化率  $\tau$  2 がほぼ 0 であって所定値  $\tau$  B より小さいので、ハイパスフィルタ42を通過できな い。よって、フィルタ電圧Vt3は、図9(c)に示す ように一定値(2.5V)を示し、比較器43の反転入 力端子43aに加えられる。

【0029】一方、比較器43の非反転入力端子43b には、電源44から基準電圧Vt4が加えられる。基準 電圧Vt4は、抵抗R3~5を経て供給されるため、電 圧が2.5 Vより若干低くなっている。比較器43の反 転入力端子43aに加えられたフィルタ電圧Vt3と非 反転入力端子43bに加えられた基準電圧Vt4とを比 較すると、フィルタ電圧Vt3が基準電圧Vt4を下回 50

らないため、比較器43は人体検出信号を出力しない。 よって、ECU10はドアロック部19に開錠信号を出 力せず、ドアを開錠させない。

10

【0030】よって、本実施の形態の人体検出器1は、 物体によって静電容量の変化率が相違することに着目 し、検出手段4が、5~50msecかけて所定量低下 する電圧を検出したときのみ人体検出信号を出力するよ うにした。すなわち、微分器41によって、変化率τが 所定値τA(50msecかけて所定量低下する変化 率) 以上の電圧を通過させて変化率 τ の小さい電圧を排 10 除するようにした。そのため、人体検出器1は、外気の 温度変化等のように極めて緩やかな変化率 τ を示す誘電 体がハンドルグリップ25に接触しても、人体検出信号 を出力しなくなった。また、ハイパスフィルタ42によ って、変化率が所定値 r B (5 m s e c かけて所定量低 下する変化率) 以上の電圧を通過させて変化率 τ の大き い電圧を排除するようにした。そのため、人体検出器1 は、雨滴等のように極めて急激な変化率τを有する誘電 体がハンドルグリップ25に接触しても、人体検出信号 を出力しなくなった。従って、人体検出器1は、外気の 温度変化と人体、又は、雨滴と人体を峻別して人体のみ を検出し、人体検出信号を出力できるようになった。そ して、かかる人体検出器1を利用するスマートエントリ システムは、雨滴等を誤検出して人検知信号を無駄に発 生することがなくなり、屋外でも使用できるようになっ

【0031】また、2つの微分器(微分器41及びハイ パスフィルタ42)及び比較器43によってバンドパス フィルタを構成しているので、回路構成を簡素化でき、 低コストを実現できた。また、微分器41とハイパスフ ィルタ42で電圧をダブルチェックするので、所定の帯 域  $(\tau A \leq \tau \leq \tau B)$  にある電圧のみをより確実に通過 させることができ、人体検出器1の検出精度を向上させ ることができた。

【0032】尚、本発明の人体検出器は上記実施の形態 に何ら拘束されるものではなく、適宜変更可能であるこ とはいうまでもない。例えば、上記実施の形態では、人 体検出器1をドアハンドル23に設置しているが、トラ ンクの開閉部等に設けてもよい。また、例えば、上記実 施の形態では、電子ハード回路で検出手段4を構成した が、データをA/D変換してCPUで演算処理するよう にしてもよい。

#### [0033]

40

【発明の効果】本発明の人体検出器は、接触式の人体検 出器において、人体が接触する静電容量式センサと、静 電容量式センサの出力を受けて、その出力周波数に基づ いて、人体と雨滴とを峻別し、人体のみを検出する検出 手段とを有するので、雨滴と人体とを峻別でき、雨滴を 誤検出することがない。

【0034】また、本発明の人体検出器は、接触式の人

体検出器において、人体が接触する静電容量式センサ と、静電容量式センサの出力を受けて、所定時間内にお ける出力の変化に基づいて、人体と雨滴とを峻別し、人 体のみを検出する検出手段とを有するので、雨滴と人体 とを峻別でき、雨滴を誤検出することがない。

#### 【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の人体検出器に関する実施の形態において、スマートエントリシステムのブロック図を示す。

- 【図2】同じく、車両のドアの斜視図である。
- 【図3】同じく、図3のA-A断面図である。
- 【図4】同じく、ドアハンドルの内部構成を示す図である。
- 【図5】同じく、人体検出器の回路構成図である。
- 【図 6 】同じく、定常状態における人体検出器の各部の 電圧変化を示す図であり、(a) は共振電圧を示し、
- (b) は検波電圧を示し、(c) はフィルタ電圧及び基準電圧を示す。

\*【図7】同じく、人体検出器が人体を検出する場合における各部の電圧変化を示す図であり、(a)は共振電圧を示し、(b)は検波電圧を示し、(c)はフィルタ電圧及び基準電圧を示す。

12

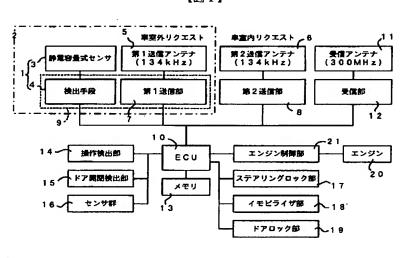
【図8】同じく、人体検出器が雨滴を検出する場合における各部の電圧変化を示す図であり、(a) は共振電圧を示し、(b) は検波電圧を示し、(c) はフィルタ電圧及び基準電圧を示す。

【図9】同じく、人体検出器が外気温度の変化を検出し 10 た場合における各部の電圧変化を示す図であり、(a) は共振電圧を示し、(b)は検波電圧を示し、(c)は フィルタ電圧及び基準電圧を示す。

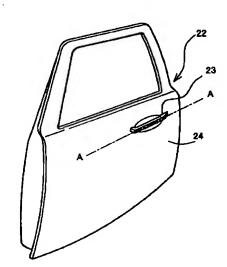
#### 【符号の説明】

- 1 人体検出器
- 3 静電容量式センサ
- 4 検出手段
- 23 ドアハンドル

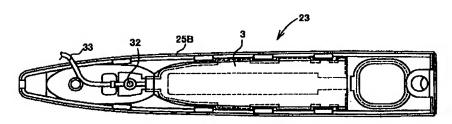
【図1】



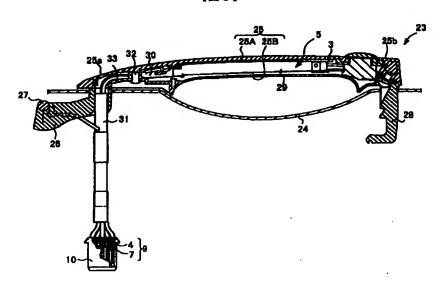
【図2】



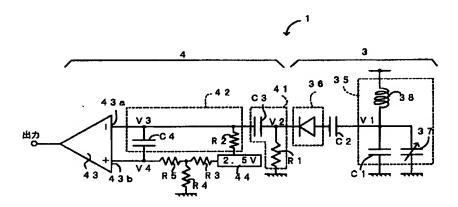
【図4】



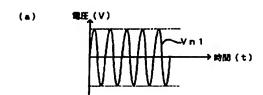
[図3]

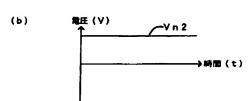


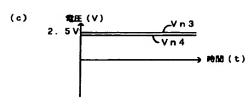
【図5】



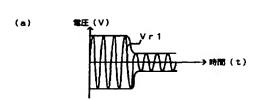
【図6】

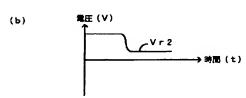


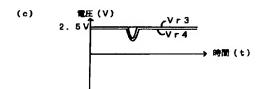




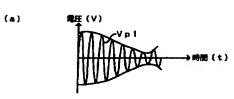
# 【図8】

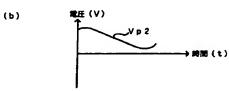


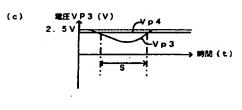




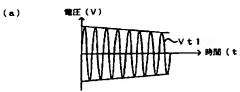
# 【図7】

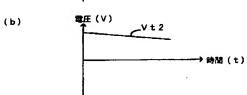


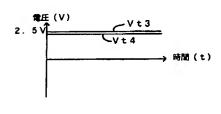




【図9】







# フロントページの続き

(51) Int. Cl. <sup>7</sup> E O 5 B 65/20 識別記号

FΙ

(c)

テーマコード(参考)

E 0 5 B 65/20

(72)発明者 村上 裕一

愛知県刈谷市朝日町2丁目1番地 アイシ

ン精機株式会社内

(72)発明者 家田 清一

愛知県刈谷市朝日町2丁目1番地 アイシ

ン精機株式会社内

(72)発明者 虫明 栄司

愛知県刈谷市朝日町2丁目1番地 アイシ

ン精機株式会社内

(72)発明者 岡田 広毅

愛知県豊田市トヨタ町1番地 トヨタ自動

車株式会社内

Fターム(参考) 2E250 AA21 BB08 DD06 FF27 FF36

HHO2 JJO3 KKO3 LLOO LLO1

LL18 MMO3 NNO4 PP12 QQ02

SS01 SS02 SS04 SS05 SS07

TT04

5J050 AA01 AA46 BB23 CC09 EE31

EE35 EE40 FF25 FF30

# This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

# **BEST AVAILABLE IMAGES**

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:			
	☐ BLACK BORDERS		
	☐ IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES		
	☐ FADED TEXT OR DRAWING		
	☐ BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING		
	☐ SKEWED/SLANTED IMAGES		
	☐ COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS		
	GRAY SCALE DOCUMENTS		
	☐ LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT		
	☐ REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY		

# IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

☐ OTHER:

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.